



Extrait du Robotique : des blocs toi ! La robot TIC facile

<http://robot.technologiescollege.fr/spip.php?article29>

gauche ou droite

- réalisations & robots créatifs -

Date de mise en ligne : jeudi 16 juin 2016

Copyright © Robotique : des blocs toi ! La robot TIC facile - Tous droits

réservés

Ce robot est très élaboré car il possède 2 capteurs - télémètres à ultrasons - pour reproduire le fonctionnement stéréo de nos yeux.

Suivant ce qu'il va détecter de son capteur et de son capteur droit, il commandera alors ses servo-moteurs à rotation continue.

Tout d'abord il stocke les distances mesurées par chaque capteur, puis fait la différence des 2 mesures :

- si quelqu'un est plus proche de celui de gauche, le robot pivote vers lui,
- si quelqu'un est plus proche de celui de droite alors le robot pivote vers lui,
- si les 2 capteurs ont la même mesure à plus ou moins 2cm alors on rentre dans d'autres tests :
 - si la distance est inférieure de 9cm alors on recule,
 - si la distance est supérieure de 11cm alors on se rapproche de lui
 - si la distance est supérieure à 9cm mais inférieure à 11cm alors on reste fixe sans bouger.

Pfffiou sacré programme !

A [télécharger](#) mais seulement compatible avec le logiciel **mBlock** (<http://www.mblock.cc/>).

Liste du matériel nécessaire :

1 carte Arduino Uno

1 carte proto-shield ([exemple](#))

2 télémètres ultra-sons ([exemple](#))

2 servo-moteurs à rotation continue ([exemple](#))